

# XuP-Cart



XuP-Cart est un robot mobile autonome dédié au transport de chariots. Le robot mobile vient s'accoster, prendre, transporter et déposer des chariots au sein de votre infrastructure.

**105 kg**

Charge utile

**500 mm**

Rayon de giration

**1.35 m/s**

Vitesse max



## Transport de chariot

XuP-Cart déplace en toute autonomie des chariots dans son environnement de travail.

## Le système de préhension

Il permet d'arrimer et de débrayer automatiquement les freins du chariot à transporter. Une fois l'accouplement effectué, le chariot est entièrement solidaire.

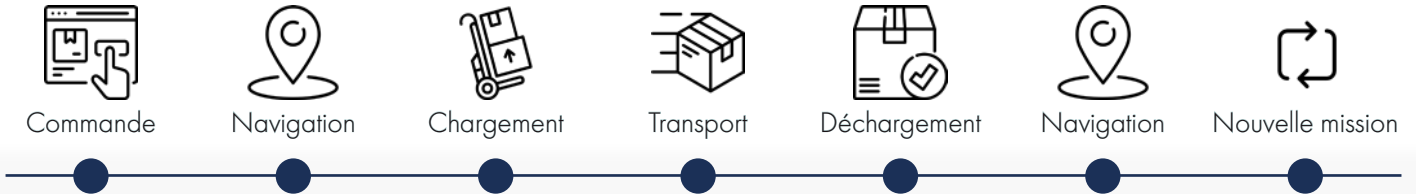
## Sûr

Conçu selon une analyse de risques effectuée en respect de la Directive Machines 2006/42/CE et de la norme ISO 3691-4.

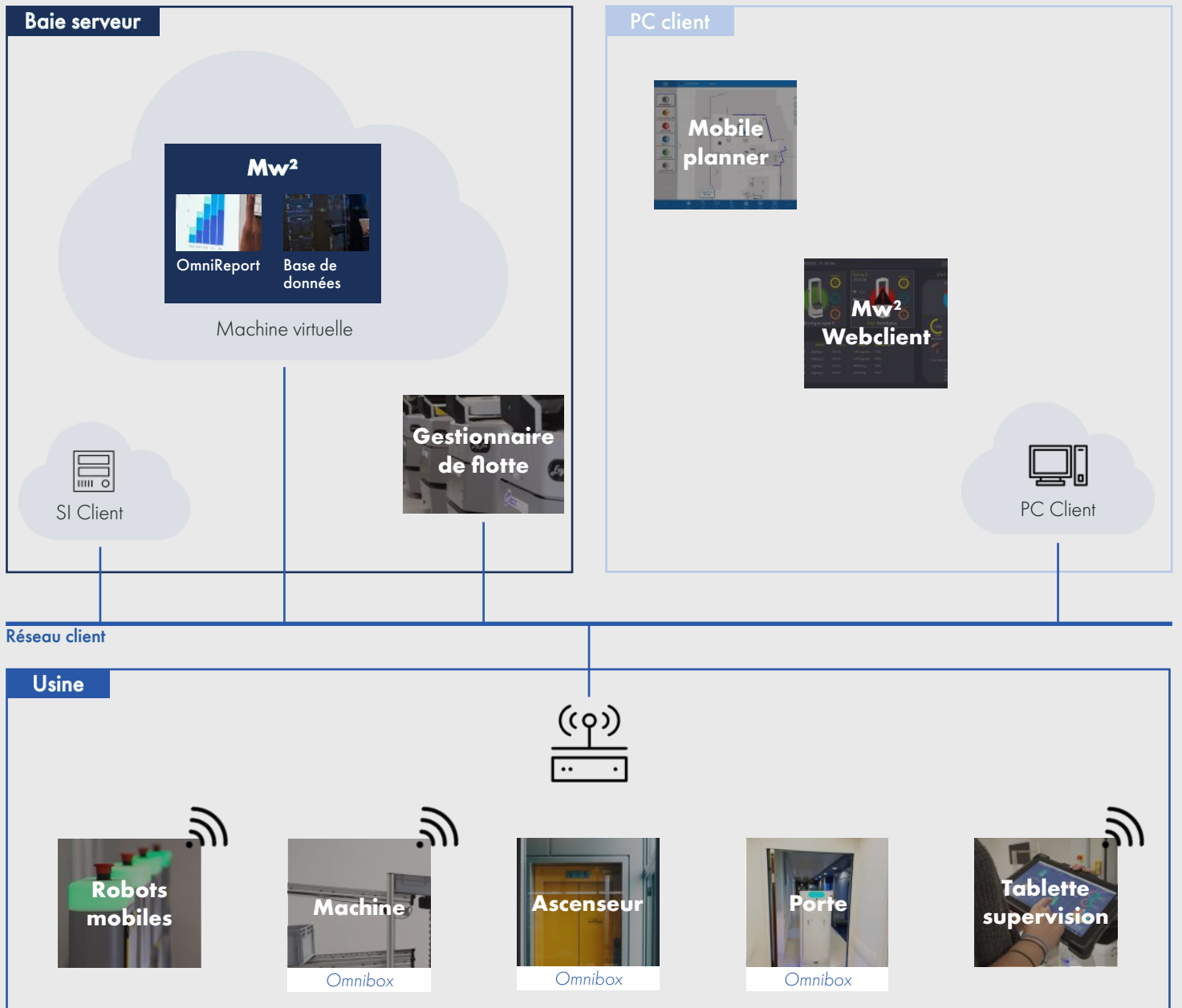


# Une solution clés en main

## Livraison automatisée



## Ecosystème de la solution



# Spécifications techniques



## Général

Vitesse max.

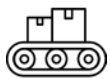
Dimension (Lxlxh)

Poids à vide

1.35m/s (4,85km/h)

880 x 950 x 1350 mm (950 mm diamètre)

80 kg



## Application

Technologies

Zone obligatoire d'accostage

Charge utile

Taille max du contenant

Système d'accouplement automatique de chariot

1300 x 2500 mm

105 kg

800mm x 835mm x 15000 mm



## Mobilité

Navigation

Création de la carte du robot

Déplacement

Génération et suivi de trajectoire autonome par localisation avec scrutateur laser de sécurité basé sur la cartographie de l'environnement.

Scannée en déplaçant le robot dans son environnement.

Evitement et contournement d'obstacles par le calcul de la trajectoire.

## Interface Homme - Machine

Ecran

Mode Manuel

Ecran LCD TFT de 7" de large, 800x480 pixels

2 boutons pour déplacer manuellement le robot



## Environnement

Température d'utilisation

Classe IP

Environnement d'application

Pente

Caractéristique du sol

5 - 40° C

IP20

Utilisation intérieure uniquement, poussière limitée, pas de gaz corrosifs.

Max : 8%

Linoléum, époxy ou béton (pas d'eau, pas d'huile, pas de saleté).



# Spécifications techniques



## Sécurité

*Scrutateur laser de sécurité*

Situé à l'avant, Classe 1  
PLd Safety by ISO-13849  
Portée max. : 15m  
Champ de vision : 240°

*Scrutateur laser de détection de pieds*

Situé à l'avant, Classe 1  
Portée max. : 4m  
Champ de vision : 126°

*Scrutateurs laser verticaux*

De part et d'autre du robot mobile, Classe 1  
Portée max. : 4m  
Champ de vision : 270°

*Arrêt d'urgence*

2 boutons placés sur de chaque coté du robot

*Sonar arrière*

2 situés à l'arrière, portée max. : 2m

*Pare-chocs avant*

1 Situé à l'avant, 2 paires de capteurs

*Avertisseurs lumineux*

Disques lumineux de chaque côté + Bandeau de LED supérieur

*Hauts parleurs*

3.5'', 80W max



## Batterie

*Autonomie*

± 10 heures

*Temps de recharge*

± 4 heures

*Puissance*

22-30 VDC LiFePO4

*Capacité*

72 Ah

*Durée de vie de la batterie*

2 000 cycles de charge

*Mode de chargement*

Automatique, manuel



## Communication

*WI-FI*

IEEE 802.11 a/b/g

*Bluetooth*

Bluetooth 2.+ERD



## Réglementation

*Déclaration de conformité*

Marquage CE

**MeanWHOLE**